



Задача N тел

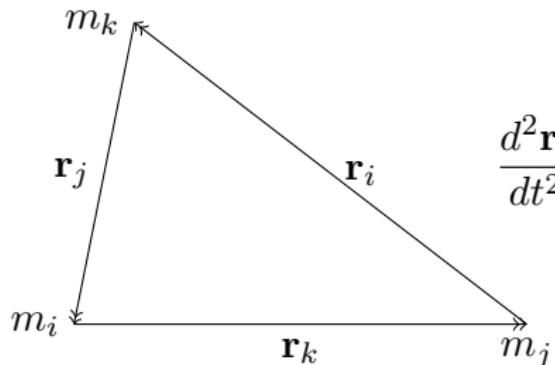
В. Титов

tit@astro.spbu.ru

Научно-исследовательский Астрономический институт
им. В.В.Соболева

5 курс, 16.09.2025

Центральные конфигурации



$$\frac{d^2 \mathbf{r}_i}{dt^2} = -\kappa^2(m_j + m_k) \frac{\mathbf{r}_i}{r_i^3} + \kappa^2 m_i \left(\frac{\mathbf{r}_j}{r_j^3} + \frac{\mathbf{r}_k}{r_k^3} \right),$$

$$\mathbf{r}_i + \mathbf{r}_j + \mathbf{r}_k = 0, \quad i, j, k = 1, 2, 3$$

Будем искать такое движение, в котором каждое из движений тел – кеплерово:

$$\frac{d^2 \mathbf{r}_i}{dt^2} = -\kappa^2 h_i \frac{\mathbf{r}_i}{r_i^3}, \quad i, j, k = 1, 2, 3.$$

Или

$$(m_j + m_k - h_i) \frac{\mathbf{r}_i}{r_i^3} - m_i \left(\frac{\mathbf{r}_j}{r_j^3} + \frac{\mathbf{r}_k}{r_k^3} \right)$$

Центральные конфигурации

$$\mathbf{r}_i \left(\frac{m_k}{r_i^3} + \frac{m_i + m_j - h_k}{r_k^3} \right) + \mathbf{r}_j \left(\frac{m_k}{r_j^3} + \frac{m_i + m_j - h_k}{r_k^3} \right) = 0.$$

То есть либо \mathbf{r}_l коллинеарны, либо выражения в круглых скобках нулевые.
Коллинеарное решение. Пусть m_j лежит между m_i и m_k , то есть

$r_j = r_i + r_k$. Положим $r_i = zr_k \rightarrow r_j = (1+z)r_k$, получаем

$$h_1 = m_2 + m_3 - m_1 \frac{z^3(2+z)}{(1+z)^2},$$

$$h_2 = m_3 + m_1 + m_2(1+z)^2(1+z^{-2}),$$

$$h_3 = m_1 + m_2 - m_3 \frac{1+2z}{z^2(1+z)^2}.$$

Из уравнения задачи двух тел: $h_i = z^3 h_k$; $(1+z)^3 h_i = z^3 h_j$; исключив отсюда h_l , получим:

$$(m_i + m_j)z^5 + (3m_i + 2m_j)z^4 + (3m_i + m_j)z^3 - (m_j + 3m_k)z^3 - (2m_j + 3m_k)z - m_j - m_k = 0.$$

Единственный положительный вещественный корень z . Расположив тела на прямой и придав скорости удовлетворяющие $\dot{r}_i = -z/(1+z)\dot{r}_j = z\dot{r}_k$, получим кеплеровы движения.

Центральные конфигурации, $N = 3$

Центральные конфигурации, $N = 3$

Неколлинеарный случай: все выражения в квадратных скобках равны нулю, тогда

$$r_i = r_j = r_k; \quad h_i = h_j = h_k = m_i + m_j + m_k.$$

Центральные конфигурации

Не существует решений, в которых конфигурация n тел остается неизменной во времени. Существуют ли такие, где конфигурация изменяется только подобно. Другими словами, выбирая начало координат $\mathbf{0} \in \mathbb{R}^3$ в качестве центра подобия, мы ищем решения $\mathbf{r} = (\mathbf{r}_1, \dots, \mathbf{r}_n)$ в форме $\mathbf{r}_i(t) = \phi(t)\mathbf{a}_i$ фиксированными $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n \in \mathbb{R}^3$ и положительной вещественно-значной функцией ϕ .

Включим это выражение в уравнения задачи n тел:

$$\phi^2 \ddot{\phi} m_i \mathbf{a}_i = \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n G m_i m_j \frac{\mathbf{a}_j - \mathbf{a}_i}{|\mathbf{a}_j - \mathbf{a}_i|^3}, \quad i = 1, \dots, n.$$

Правая часть этих уравнений не зависит от времени, следовательно, должна быть такая вещественная константа μ , что

$$\ddot{\phi} = -\frac{\mu}{\phi^2}$$

и

$$-\mu \mathbf{a}_i = \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n G m_j \frac{\mathbf{a}_j - \mathbf{a}_i}{|\mathbf{a}_j - \mathbf{a}_i|^3}, \quad i = 1, \dots, n.$$

Центральные конфигурации

Определение

Конфигурация $(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) \in \mathbb{R}^{3n} \setminus \Delta$ заданных n тел с массами m_1, \dots, m_n называется **центральной конфигурацией**, если она удовлетворяет этому условию для некоторого $\mu \in \mathbb{R}$.

Если $(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n)$ – ц.т., то и $(\lambda \mathbf{a}_1, \dots, \lambda \mathbf{a}_n)$ при любом $\lambda \in \mathbb{R}^+$ тоже ц.т. Таким образом любая центральная конфигурация порождает гомотетическое решение задачи N тел.

Утверждение

n точек $(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) =: \mathbf{a}$ образуют центральную конфигурацию, когда \mathbf{a} является критической точкой функции $V^2 I$.

$$\frac{\partial I}{\partial \mathbf{r}_i} = m_i \mathbf{r}_i \quad \Rightarrow \quad \mu \frac{\partial I}{\partial \mathbf{r}_i}(\mathbf{a}) = \frac{\partial V}{\partial \mathbf{r}_i}(\mathbf{a}), \quad i = 1, \dots, n.$$

$$\mu \cdot 2I(\mathbf{a}) = \mu \left\langle \frac{\partial I}{\partial \mathbf{r}}(\mathbf{a}), \mathbf{a} \right\rangle = \left\langle \frac{\partial V}{\partial \mathbf{r}}(\mathbf{a}), \mathbf{a} \right\rangle = -V(\mathbf{a}) \quad \Rightarrow \quad \mu = -\frac{V(\mathbf{a})}{2I(\mathbf{a})} > 0.$$

Центральные конфигурации

- Три тела, не лежащие на прямой образуют центральную конфигурацию, если и только если тела образуют равносторонний треугольник.
- Четыре тела, не лежащие в плоскости, образуют центральную конфигурацию, если и только если тела образуют правильный тетраэдр.
- Правильный n -угольник это центральная конфигурация для n равных масс.

Определение

Решение задачи N тел, в которых конфигурация, образуемая телами, остается само-подобной, называется *гомографическим*.

Центральные конфигурации

Любая плоская центральная конфигурация порождает плоское гомографическое решение. ($\ddot{\phi} = -\mu/\phi^2$).

Утверждение

Пусть $(\mathbf{r}_1, \dots, \mathbf{r}_n)$ — плоское гомографическое решение задачи n тел (с центром масс в начале координат). Тогда $\mathbf{r}_i = \phi \mathbf{a}_i$, $i = 1, \dots, n$, где $(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n)$ — плоская центральная конфигурация, и ϕ есть решение соответствующей двумерной задачи Кеплера.

$$\ddot{\mathbf{r}}_i = \lambda(t) e^{i\varphi(t)} \mathbf{a}_i, \quad i = 1, \dots, n.$$

Центральные конфигурации

Определение

Решение задачи n тел, в которых конфигурация, образуемая телами, остается само-конгруентной называется **относительным равновесием**.

Центральные конфигурации

- $\{\mathbf{r}_i\}$ — ц.к., то $\sum_{i=1}^N \mathbf{r}_i = 0$.
- $(\{\mathbf{r}_i\}, \lambda)$ — ц.к., то $(\{\mathcal{A}\mathbf{r}_i\}, \lambda)$ — ц.к. для любой ортогональной матрицы \mathcal{A} и $(\{\tau\mathbf{r}_i\}, \lambda/\tau^3)$ — ц.к.
- $\nabla I U^2 = 0$
- $\lambda = \frac{U}{I}$.

Функция $I U^2$ инвариантна относительно вращений и масштабирования. \sqrt{I} можно рассматривать как диаметр системы, а конфигурационную меру $\sqrt{I}U$ как отношение мер максимального и минимального расстояний между телами.

Гомографические решения

Теорема

- Гомографическое решение является гомотетическим тогда и только тогда, когда угловой момент равен нулю.
- Гомографическое решение является относительным равновесием тогда и только тогда, когда оно плоское и его конфигурация вращается с постоянной угловой скоростью.
- Если гомографическое решение не компланарное, то оно гомотетическое.

Теорема

Если решение является гомографическим, то в любой момент времени тела образуют центральную конфигурацию.

Центральные конфигурации

Теорема (Мультона)

Для $N \geq 3$ существует ровно $N!/2$ коллинеарных центральных конфигураций

Доказано Мультоном по индукции.

Топологическое доказательство: положение точек $q = (q_1, \dots, q_N) \in \mathbb{R}^N$,
 $S' = \{q | I(q) = 1\}$ (топологическая сфера S^{N-1}),
 $C = \{q | \sum_{i=1}^N m_i q^i = 0\}$ — гиперплоскость в \mathbb{R}^N . $S = S' \cap C$ — сфера размерности $N - 2$. Многообразие столкновений m_i с m_j :

$$\Delta'_{ij} = \{q | q_i = q_j\}.$$

Множество $\Delta' = \cup \Delta'_{ij}$ — объединение плоскостей размерности $N - 1$, а $\Delta = S \cap \Delta'$ — объединение сфер размерности $N - 3$.

Пусть \mathcal{V} — сужение V на $S \setminus \Delta$. Ц.к. — критическая точка \mathcal{V} .

Пространство $S \setminus \Delta$ допускает $N!$ связных компонент (соответствующих определенному порядку). На $V \rightarrow \infty$ при $\Delta_{ij} \Delta$, следовательно, имеется по крайней мере один минимум для каждой связной составляющей (ровно один, так как \mathcal{V} выпукла). Следовательно, имеется ровно $N!/2$ ц.к.

Неколлинеарные центральные конфигурации

Предполагается, что при заданном N и заданных массах число конфигураций ограничено постоянной, не зависящей от масс, но не доказано даже, что при любом выборе масс число конфигураций конечно (при $N > 3$). Известно, что это число конечно для открытого всюду плотного множества масс.

Центральные конфигурации, $N = 5$

1.



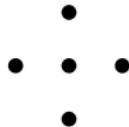
2.



3.



4.



5.



Устойчивость точек либрации

$$\ddot{\xi} - 2\dot{\eta} = \xi \left(\frac{\partial^2 U}{\partial x^2} \right)_0 + \eta \left(\frac{\partial^2 U}{\partial x \partial y} \right)_0 + \zeta \left(\frac{\partial^2 U}{\partial x \partial z} \right)_0 + \dots$$

$$\ddot{\eta} + 2\dot{\xi} = \xi \left(\frac{\partial^2 U}{\partial y \partial x} \right)_0 + \eta \left(\frac{\partial^2 U}{\partial y^2} \right)_0 + \zeta \left(\frac{\partial^2 U}{\partial y \partial z} \right)_0 + \dots$$

$$\ddot{\zeta} = \xi \left(\frac{\partial^2 U}{\partial z \partial x} \right)_0 + \eta \left(\frac{\partial^2 U}{\partial z \partial y} \right)_0 + \zeta \left(\frac{\partial^2 U}{\partial z^2} \right)_0 + \dots$$

$$\dot{x} = v_x,$$

$$\dot{y} = v_y,$$

$$\dot{v}_x = 2v_y + ax,$$

$$\dot{v}_y = -2v_x - by,$$

$$\dot{x} = \frac{\partial H_l}{\partial p_x} = p_x + y,$$

$$\dot{y} = \frac{\partial H_l}{\partial p_y} = p_y - x,$$

$$\dot{p}_x = -\frac{\partial H_l}{\partial x} = p_y - x + ax,$$

$$\dot{p}_y = -\frac{\partial H_l}{\partial y} = -p_x - y - by.$$

Инеграл энергии

$$E = \frac{1}{2}(v_x^2 + v_y^2 - ax^2 + by^2),$$

Движение в окрестности точек либрации

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{v}_x \\ \dot{v}_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ a & 0 & 0 & 2 \\ 0 & -b & -2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ v_x \\ v_y \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x \\ y \\ v_x \\ v_y \end{pmatrix},$$

Характеристический полином:

$$p(\beta) = \beta^4 + (2 - \bar{\mu})\beta^2 + (1 + \bar{\mu} - 2\bar{\mu}^2).$$

здесь $a = 2\bar{\mu} + 1$, $b = \bar{\mu} - 1$, $\bar{\mu} = \mu|x_e - 1 + \mu|^{-3} + (1 - \mu)|x_e + \mu|^{-3}$.
Собственные значения линеаризованной системы уравнений $\pm\lambda$ и $\pm i\nu$

$$\alpha_1 = \frac{\bar{\mu} - 2 + \sqrt{9\bar{\mu}^2 - 8\bar{\mu}}}{2}, \quad \alpha_2 = \frac{\bar{\mu} - 2 - \sqrt{9\bar{\mu}^2 - 8\bar{\mu}}}{2}.$$

Приведем все к осям, определяем собств.векторами

$$\begin{aligned}\dot{\xi} &= \lambda\xi, \\ \dot{\eta} &= -\lambda\eta, \\ \dot{\zeta}_1 &= \nu\zeta_2, \\ \dot{\zeta}_2 &= -\nu\zeta_1,\end{aligned}$$

интеграл энергии

$$E_l = \lambda\xi\eta + \frac{\nu}{2}(\zeta_1^2 + \zeta_2^2).$$

Решение

$$\begin{aligned}\xi(t) &= \xi^0 e^{\lambda t}, \\ \eta(t) &= \eta^0 e^{-\lambda t}, \\ \zeta(t) &= \zeta_1(t) + i\zeta_2(t) = \zeta^0 e^{-i\nu t},\end{aligned}$$

Устойчивость точек либрации

Треугольные точки: $r_1 = r_2 = r_3 = 1$, т. е. $x = \frac{1}{2} - \mu$, $y = \pm \frac{\sqrt{3}}{2}$, $z = 0$.

$U_{xx} = \frac{3}{4}$, $U_{yy} = \frac{9}{4}$, $U_{zz} = -1$, $U_{xy} = \frac{3\sqrt{3}}{4}(2\mu - 1)$, $U_{xz} = U_{yz} = 0$

$$\ddot{\xi} - 2\dot{\eta} = \frac{3}{4}\xi - \frac{3\sqrt{3}}{4}(1 - 2\mu)\eta, \quad \ddot{\eta} + 2\dot{\xi} = -\frac{3\sqrt{3}}{4}(1 - 2\mu)\xi + \frac{9}{4}\eta, \quad \ddot{\zeta} = -\zeta.$$

Характеристическое уравнение

$$\lambda^4 + \lambda^2 + \frac{27}{4}\mu(1 - \mu) = 0.$$

$$\mu = \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{69}}{18} \approx 0.03852089650455139.$$

$$\lambda_{12} = \pm \sqrt{\frac{\sqrt{1 - 27\mu(1 - \mu)} - 1}{2}}, \quad \lambda_{34} = \pm i\sqrt{\frac{\sqrt{1 - 27\mu(1 - \mu)} + 1}{2}}.$$

Какая устойчивость?

- «устойчивой по Ляпунову», если достаточно близкое по начальным условиям решение остается в сколь угодно малой окрестности данного решения для любых будущих моментов времени $t \in [t_0, +\infty)$;
- «устойчивой по Лагранжу», если она остается ограниченной для всех будущих моментов времени $t \in [t_0, +\infty)$;
- «устойчивой по Лапласу», если e_i^0, i_i^0 – малые величины, a_i^0 в течение некоторого промежутка (t_0, T) мало отличаются от своих начальных значений, $m_i \sqrt{\mu_i} \sqrt{a_i^0}$ – величины одного порядка, то в промежутке (t_0, T) e_i, i_i также будут оставаться малыми;
- «устойчивой по Пуассону», если она в будущем возвращается бесконечное число раз в произвольную окрестность любого из своих прошлых состояний;
- «устойчивой по Хиллу», если не происходит обмена удаленного компонента ни с одним из компонентов близкой пары;
- «устойчивой по Арнольду», при выполнении условий теоремы Лапласа для большинства начальных условий в смысле меры Лебега возмущенные значения на $(-\infty, \infty)$ имеют условно-периодический характер